

是： 转到步骤 3。

否： 存在间歇性故障，如一个或几个插接器接触不良或断路（参阅第 00 组，如何处理间歇性故障 P.00-15）。

**步骤 3. 检查 SRS-ECU 插接器 D-24（38 号和 39 号端子）与正面碰撞传感器（左侧）插接器 A-24（1 号和 2 号端子）之间的线束是否断路或短路。**

注：检查中间插接器 D-241 之后，检查线束。如果中间插接器 D-241 损坏，则对其进行修理或更换。

问题：SRS-ECU 插接器 D-24（38 号和 39 号端子）与正面碰撞传感器（左侧）（前）插接器 A-24（1 号和 2 号端子）之间的线束是否状况良好？

是： 转到步骤 4。

否： 修理 SRS-ECU 插接器 D-24（38 号和 39 号端子）与正面碰撞传感器（左侧）插接器 A-24（1 号和 2 号端子）之间的线束。

**步骤 4. 检查正面碰撞传感器（左侧）。**

- (1) 断开蓄电池负极端子。
- (2) 将正面碰撞传感器（左侧）更换为正面碰撞传感器（右侧）。
- (3) 连接蓄电池负极端子。
- (4) 清除存储器中的故障诊断代码，然后检查故障诊断代码。

问题：是否设置了故障诊断代码 B1417？

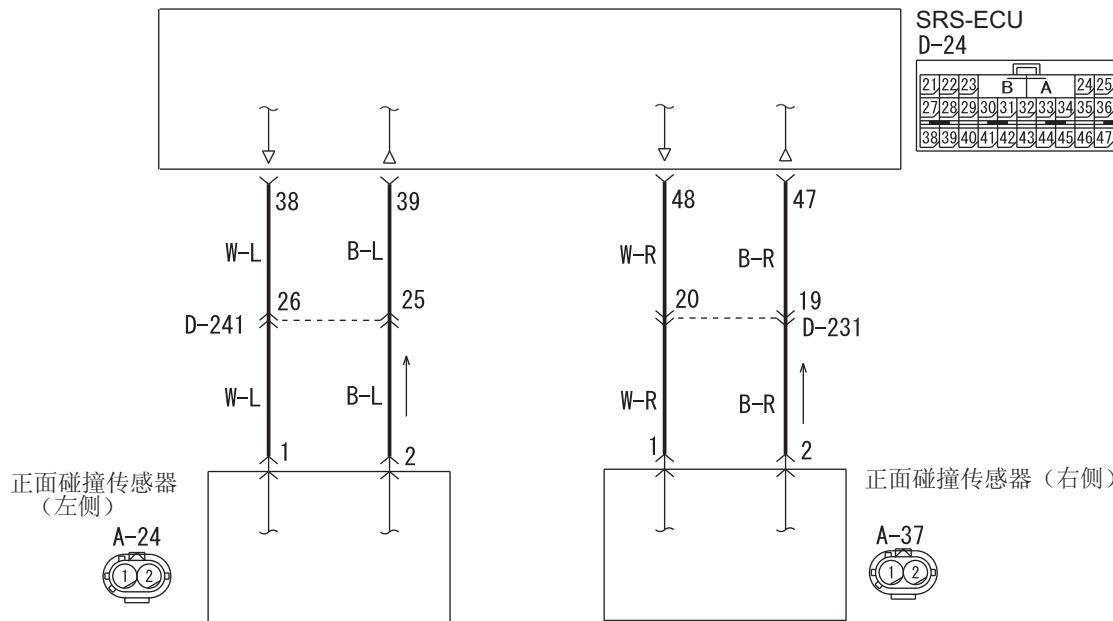
是： 更换 SRS-ECU（参阅 P.52B-176）。

否： 将正面碰撞传感器（左侧）更换为新的（参阅 P.52B-174）。

故障诊断代码 B1418：正面碰撞传感器（左侧）通信错误

故障诊断代码 B1419：正面碰撞传感器（左侧）无法进行通信

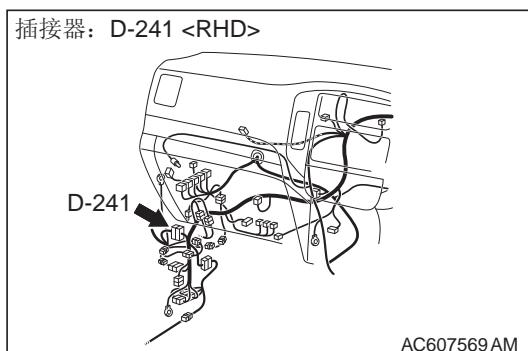
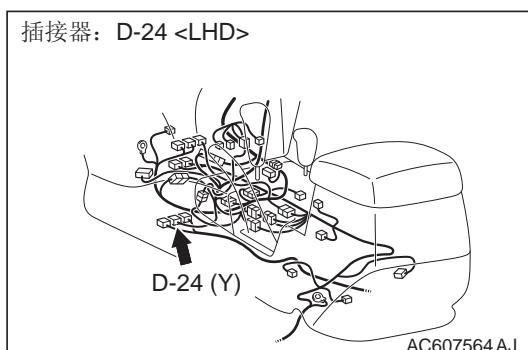
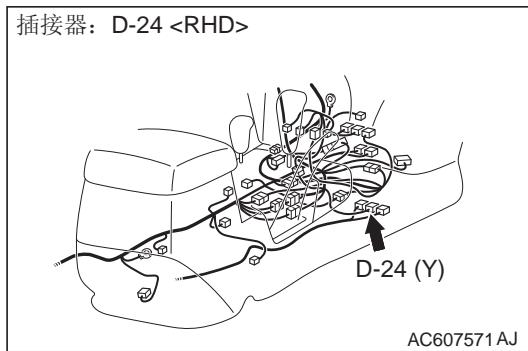
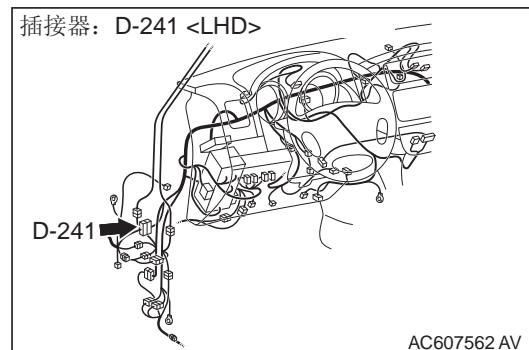
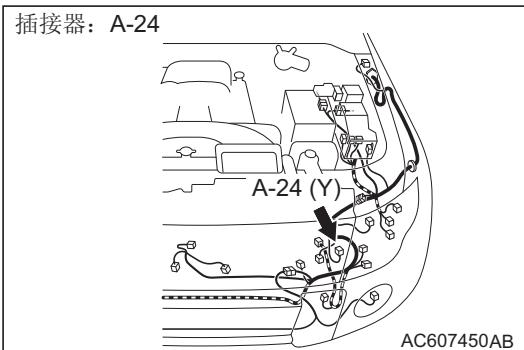
正面碰撞传感器电路



线色代码

B: 黑色 LG: 浅绿色 G: 绿色 L: 蓝色 W: 白色 Y: 黄色 SB: 天蓝色 BR: 棕色 O: 橙色 GR: 灰色  
R: 红色 P: 粉红色 V: 紫罗兰色 PU: 紫色 SI: 银色

W7B52L001A



### 注意

如果 SRS-ECU 中设置了故障诊断代码 B1418 或 B1419，则一定要诊断 CAN 主总线。

### 工作原理

正面碰撞传感器向 SRS-ECU 发送加速度数据。SRS-ECU 根据该数据确定是否要触发前部安全气囊，然后在必要时输出点火信号。正面碰撞传感器还可进行自我诊断，并在发生故障时将故障诊断代码发送至 SRS-ECU

### 故障诊断代码的设置条件

如果正面碰撞传感器（左侧）与 SRS-ECU 之间无法进行通信或通信错误，则会设置这些故障诊断代码。

### 可能的原因

- 线束或插接器损坏
- 正面碰撞传感器（左侧）发生故障
- SRS-ECU 发生故障

### 诊断程序

#### 步骤 1. 诊断 M.U.T.-III CAN 总线。

使用 M.U.T.-III 诊断 CAN 总线。

问题: 检查结果是否正常?

是: 转到步骤 2。

否: 修理 CAN 总线 (参阅第 54D 组, 诊断 P.54D-14)。

#### 步骤 2. 检查是否重新设置了故障诊断代码。

再次检查是否设置了故障诊断代码。

- (1) 清除故障诊断代码。
- (2) 点火开关: 由 “LOCK” (OFF) 位置转到 “ON”
- (3) 完成时, 检查确认未重新设置故障诊断代码。

问题: 是否设置了故障诊断代码?